

Estrutura do tema Avaliação de Desempenho (IA-32)

1. A avaliação de sistemas de computação
2. Técnicas de otimização de código (IM)
3. Técnicas de otimização de *hardware*
4. Técnicas de otimização de código (DM)
5. Outras técnicas de otimização
6. Medição de tempos

"Independentes da máquina": aplicam-se a qualquer processador / compilador

Algumas técnicas de otimização:

- movimentação de código
 - reduzir frequência de execução (compiladores têm limitações)
- simplificação de cálculos
 - substituir operações por outras mais simples
- partilha de cálculos
 - identificar e explicitar subexpressões comuns

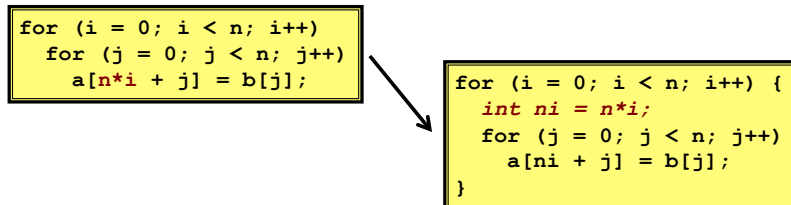
Metodologia a seguir:

- apresentação de alguns conceitos
- análise de um programa exemplo a otimizar
- introdução de uma técnica de medição de desempenho

Otimizações independentes da máquina: movimentação de código (1)

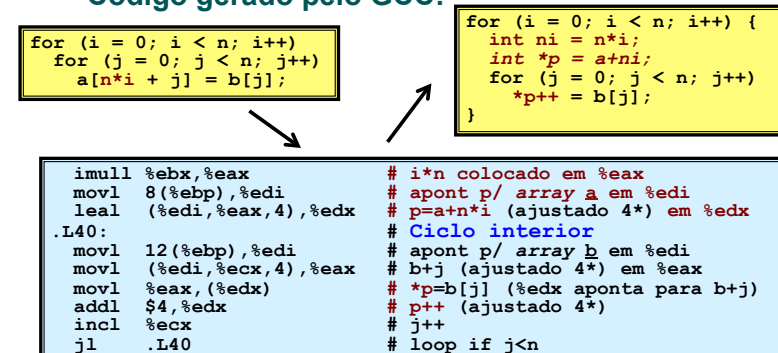
• Movimentação de código

- Reduzir a frequência da realização de cálculos
 - se produzir sempre o mesmo resultado
 - especialmente retirar código do interior de ciclos



Otimizações independentes da máquina: movimentação de código (2)

- A maioria dos compiladores é eficiente a lidar com código com *arrays* e estruturas simples com ciclos
- Código gerado pelo GCC:





• Substituir operações “caras” por outras +simples

- **shift** ou **add** em vez de **mul** ou **div**
 - $16 * x \rightarrow x \ll 4$
 - escolha pode ser dependente da máquina
- reconhecer sequência de produtos

```
for (i = 0; i < n; i++)
  for (j = 0; j < n; j++)
    a[n*i + j] = b[j];
```



```
int ni = 0;
for (i = 0; i < n; i++) {
  for (j = 0; j < n; j++)
    a[ni + j] = b[j];
  ni += n;
}
```



• Partilhar sub-expressões comuns

- reutilizar partes de expressões
- compiladores não são particularmente famosos a explorar propriedades aritméticas

```
/* Soma vizinhos de i,j */
up = val[(i-1)*n + j];
down = val[(i+1)*n + j];
left = val[i*n + j-1];
right = val[i*n + j+1];
sum = up + down + left + right;
```

```
int inj = i*n + j;
up = val[inj - n];
down = val[inj + n];
left = val[inj - 1];
right = val[inj + 1];
sum = up + down + left + right;
```

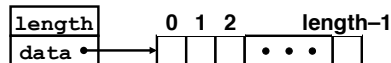
3 multiplicações: $i*n$, $(i-1)*n$, $(i+1)*n$

1 multiplicação: $i*n$

```
leal -1(%edx),%ecx # i-1
imull %ebx,%ecx # (i-1)*n
leal 1(%edx),%eax # i+1
imull %ebx,%eax # (i+1)*n
imull %ebx,%edx # i*n
```



O vetor ADT:



• Funções associadas

vec_ptr new_vec(int len)

- cria vetor com o comprimento especificado

int get_vec_element(vec_ptr v, int index, int *dest)

- recolhe um elemento do vetor e guarda-o em *dest
- devolve 0 se fora de limites, 1 se obtido com sucesso

int *get_vec_start(vec_ptr v)

- devolve apontador para início dos dados do vetor

• Idêntico às implementações de arrays em Pascal, ML, Java

- i.e., faz sempre verificação de limites (*bounds*)



```
void combine1(vec_ptr v, int *dest)
{
  int i;
  *dest = 0;
  for (i = 0; i < vec_length(v); i++) {
    int val;
    get_vec_element(v, i, &val);
    *dest += val;
  }
}
```

• Procedimento

- calcula a soma de todos os elementos do vetor
- guarda o resultado numa localização destino
- estrutura e operações do vetor definidos via ADT

• Tempos de execução: que/como medir?

Análise detalhada de um exemplo: tempos de execução (1)

```
void combinel(vec_ptr v, int *dest)
{
    int i;
    *dest = 0;
    for (i = 0; i < vec_length(v); i++) {
        int val;
        get_vec_element(v, i, &val);
        *dest += val;
    }
}
```

Tempos de execução: que/como medir?

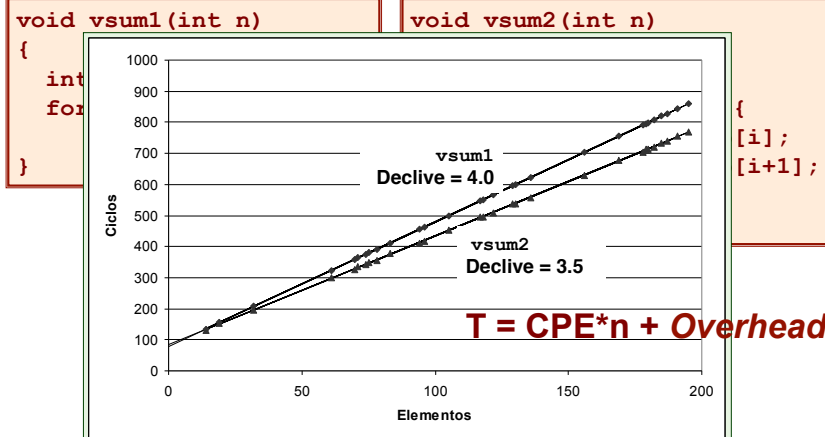
- **que medir**: em programas iterativos (com ciclos), uma medida útil é a duração da operação para cada um dos elementos da iteração:
 - **ciclos (de clock) por elemento, CPE**
- **como medir o CPE**: fazer várias medições de tempo para dimensões variáveis de ciclos, e calculá-lo através do traçado gráfico; o CPE é o declive da reta *best fit*, obtida pelo método dos mínimos quadrados
 - análise gráfica de um exemplo...

Análise detalhada de um exemplo: tempos de execução (2)

```
void vsum1(int n)
{
    int i;
    for (i=0; i<n; i++)
        c[i] = a[i] + b[i];
}
```

```
void vsum2(int n)
{
    int i;
    for (i=0; i<n; i+=2){
        c[i] = a[i] + b[i];
        c[i+1] = a[i+1] + b[i+1];
    }
}
```

Análise detalhada de um exemplo: tempos de execução (3)



Análise detalhada de um exemplo: o procedimento a otimizar (2)

```
void combinel(vec_ptr v, int *dest)
{
    int i;
    *dest = 0;
    for (i = 0; i < vec_length(v); i++) {
        int val;
        get_vec_element(v, i, &val);
        *dest += val;
    }
}
```

- **Procedimento**
 - calcula a soma de todos os elementos do vetor
 - guarda o resultado numa localização destino
 - estrutura e operações do vetor definidos via ADT
- **Tempo de execução (inteiros) :**
 - compilado sem qq otimização: 42.06 CPE
 - compilado com -O2: 31.25 CPE

Versão goto

```
void combine1-goto(vec_ptr v, int *dest)
{
    int i = 0;
    int val;
    *dest = 0;
    if (i >= vec_length(v)) goto done;

    loop:
    get_vec_element(v, i, &val);
    *dest += val;
    i++;
    if (i < vec_length(v))
        goto loop;
    done:
}
```

} 1 iteração

Ineficiência óbvia:

- função `vec_length` invocada em cada iteração
- ... mesmo sendo para calcular o mesmo valor!

Otimização 1:

- mover invocação de `vec_length` para fora do ciclo interior
 - o valor não altera de iteração para iteração
- **CPE:** de 31.25 para **20.66** (compilado com `-O2`)
 - `vec_length` impõe um *overhead* constante, mas significativo

```
void combine2(vec_ptr v, int *dest)
{
    int i;
    int length = vec_length(v);
    *dest = 0;
    for (i = 0; i < length; i++) {
        int val;
        get_vec_element(v, i, &val);
        *dest += val;
    }
}
```

Por que razão o compilador não moveu `vec_len` para fora do ciclo?

- a função pode ter efeitos colaterais
 - por ex., alterar o estado global de cada vez que é invocada
- a função poderá não devolver os mesmos valores consoante o `arg`
 - depende de outras partes do estado global

Por que razão o compilador não analisou o código de `vec_len`?

- otimização interprocedimental não é usada extensivamente devido ao seu elevado custo

Aviso:

- o compilador trata invocação de procedimentos como uma *black box*
- as otimizações são pobres em redor de invoc de procedimentos

Otimização 2:

- evitar invocação de `get_vec_element` para ir buscar cada elemento do vetor
 - obter apontador para início do *array* antes do ciclo
 - dentro do ciclo trabalhar apenas com o apontador
- **CPE:** de 20.66 para **6.00** (compilado com `-O2`)
 - invocação de funções é dispendioso, mas tem riscos dispensá-lo
 - validação de limites de *arrays* é dispendioso

```
void combine3(vec_ptr v, int *dest)
{
    int i;
    int length = vec_length(v);
    int *data = get_vec_start(v);
    *dest = 0;
    for (i = 0; i < length; i++) {
        *dest += data[i];
    }
}
```

*Análise detalhada do exemplo:
eliminar referências desnecessárias à memória*

Otimização 3:

- não é preciso guardar resultado em `dest` a meio dos cálculos
 - a variável local `sum` é alocada a um registo
 - poupa 2 acessos à memória por ciclo (1 leitura + 1 escrita)
- **CPE:** de 6.00 para **2.00** (compilado com `-O2`)
 - acessos à memória são dispendiosos

```
void combine4(vec_ptr v, int *dest)
{
    int i;
    int length = vec_length(v);
    int *data = get_vec_start(v);
    int sum = 0;
    for (i = 0; i < length; i++)
        sum += data[i];
    *dest = sum;
}
```

*Análise detalhada do exemplo:
como detetar referências desnecessárias à memória*

Combine3

```
.L18:
    movl (%ecx,%edx,4),%eax
    addl %eax, (%edi)
    incl %edx
    cmpl %esi,%edx
    jl .L18
```

Combine4

```
.L24:
    addl (%eax,%edx,4),%ecx

    incl %edx
    cmpl %esi,%edx
    jl .L24
```

Desempenho comparativo

- Combine3
 - 5 instruções em 6 ciclos de *clock*
 - `addl` tem de ler e escrever na memória
- Combine4
 - 4 instruções em 2 ciclos de *clock*

*Bloqueadores de otimização:
aliasing de memória*

• Aliasing

- 2 referências distintas à memória especificam a mesma localização

• Example

```
- v: [3, 2, 17]
- combine3(v, get_vec_start(v)+2)  --> ?
- combine4(v, get_vec_start(v)+2)  --> ?
```

• Observações

- fácil de acontecer em C, porque esta linguagem permite
 - operações aritméticas com endereços
 - acesso direto a valores armazenados em estruturas de dados
- criar o hábito de usar variáveis locais
 - para acumular resultados dentro de ciclos
 - como forma de avisar o compilador para não se preocupar com *aliasing*

*Análise detalhada do exemplo:
forma genérica e abstracta de combine*

```
void abstract_combine4(vec_ptr v, data_t *dest)
{
    int i;
    int length = vec_length(v);
    data_t *data = get_vec_start(v);
    data_t t = IDENT;
    for (i = 0; i < length; i++)
        t = t OP data[i];
    *dest = t;
}
```

Tipos de dados

- Usar declarações distintas para `data_t`
 - `int`
 - `float`
 - `double`

Operações

- Usar definições diferentes para `OP` e `IDENT`
 - `+` / `0`
 - `*` / `1`